



Dossier de presse

Archamps, le 22 juin 2026,

A l'attention de :
Médias FR et CH

ArcAM – HvTA, pour une filière française des navettes automatisées

60 personnes réunies pour le lancement officiel du projet ArcAM-HvTA le 22 juin 2026 au Centre de Convention by ArchParc.

Le contexte

La mobilité automatisée suscite de nombreux débats.

Les plus visibles portent sur le champ de la technologie de conduite, de l'industrialisation des véhicules et les cadres réglementaires dédiés. Paradoxalement, ce sont aujourd'hui les sujets les plus aboutis et les plus médiatisés.

Les services de transport automatisé, même sans conducteur à bord, restent néanmoins sous vigilance humaine à travers des centres d'hypervision, où des opérateurs dédiés assurent une supervision active afin de garantir le bon fonctionnement du système dans sa globalité, de gérer les situations exceptionnelles et de maintenir les opérations avec un haut niveau de service.

Or, la question de ces compétences et leur formation, demeure encore peu traitée, alors même qu'elle devient un enjeu majeur pour le déploiement à grande échelle de ces nouveaux services de mobilité.

De nouveaux métiers émergents apparaissent, dessinant les contours d'une véritable filière de la mobilité automatisée.

C'est précisément dans ce contexte qu'ArcAM-HvTA a un rôle déterminant à jouer.

Le projet en chiffres

Le projet ArcAM-HvTA signifie ArchParc Académie de la Mobilité - Hypervision des Transports Automatisés. Il accompagne l'émergence d'une filière stratégique pour la France : la mobilité automatisée sur le volet de la formation.

Objectif : préparer une mobilité collective et un transport d'avenir sur la période 2026 - 2031

ArcAM-HvTA proposera de la sensibilisation, pour faire découvrir les métiers de la mobilité automatisée, notamment ceux liés à l'hypervision, mais également ceux de la maintenance, de l'exploitation de flotte, du montage de projet, etc.

Objectif : plus de 7.000 personnes sensibilisées.

Pour réaliser ces actions, ArcAM-HvTA s'appuiera sur un service de mobilité automatisée déployé à partir d'ArchParc, qui servira à la fois de service de transport et de support pédagogique et de démonstration.

En outre, ArcAM-HvTA développe d'ores et déjà des formations et réalisera des colorations de formations existantes.

Objectif : plus de 1.000 personnes formées durant le projet.

ArcAM-HvTA travaillera également à la formation de formateurs avec la mise à disposition des outils de la profession dans les lycées, CFA et les écoles.

L'hypervision et ses multiples enjeux

L'hypervision consiste en un système de gestion et de supervision centralisé et avancé qui surveille, contrôle et optimise les opérations d'une flotte de navettes automatisées en temps réel, assurant leur sécurité, leur efficacité et leur intégration harmonieuse avec d'autres usagers de la route et de la ville.

Enjeux majeurs pour la filière transport automatisé :

- Intégration de multiples systèmes et technologies, nécessitant une coordination et une maintenance rigoureuses
- Contribution aux réglementations nationales et internationales, qui évoluent constamment pour suivre le développement des technologies autonomes
- Sensibilisation et acceptation des usagers de la route et des passagers envers l'utilisation des navettes automatisées
- Filière en cours de maturation : affinement des postes au fur et à mesure de la maturité des services
- De nouveaux usages possibles, plus proches des besoins de l'utilisateur

Enjeux spécifiques sur l'emploi et la compétence :

- Définition des métiers en lien avec les services et les usages
- Intégration de nouveaux publics : personnes en situation de handicap, éloignées des zones d'emploi
- Investissement dans la formation continue pour développer les compétences des employés et proposer des passerelles aux évolutions du marché du travail
- Équilibre durant le temps professionnel : gestion du stress, prévention du burnout

La genèse du projet

En 2018, ArchParc s'est engagé dans le pilotage du projet Interreg France-Suisse « echosmile ». Ce projet avait pour objectif de comprendre comment le potentiel technologique des véhicules autonomes devait être utilisé pour répondre à un besoin urbain de mobilité. Le souhait était d'étudier le cahier des charges d'un service de mobilité collective, durable et sur demande, prêt à être livré aux autorités et décideurs.

Trois étapes d'expérimentation se sont déroulées tout au long des années 2020 et 2021, sur ArchParc, parc d'activités économiques d'intérêt régional situé à Archamps, en Haute-Savoie.

Le consortium

ArcAM-HvTA fédère 6 partenaires.

ArchParc, en tant que coordonnateur et lieu totem où sera implanté un Centre d'excellence de la mobilité automatisée

« ArchParc porte la volonté de proposer des solutions innovantes de mobilité alternative et ce depuis 2018. Le parc mène également une politique d'accueil de formations supérieures portée par notre French Geneva Campus. » Serge DELSANTE, président d'ArchParc

beti, opérateur de mobilité automatisée

« En tant qu'opérateur de mobilité automatisée, nous constatons chaque jour à quelle point la réalité du facteur humain est bien plus complexe et plus riche que la simple substitution du conducteur par la machine pour assurer l'exploitation d'un service de transport. » Benjamin BEAUDET, dirigeant de beti

CARA, pôle de compétitivité dédié à la mobilité

« *En tant qu'acteur incontournable de la filière Transport & Mobilités en Auvergne-Rhône-Alpes, et fort de nos 400 adhérents, nous accompagnons les acteurs de la mobilité dans leurs projets d'innovation et d'expérimentation.* » Thomas PRIEUR, délégué général de CARA Transport & Mobility Systems

Le campus des métiers et des qualifications d'excellence Auto'Mobilités, porté par le Gipal Formation, qui regroupe des établissements de formation dans le domaine de l'automobile

« *Notre campus accompagne les formateurs actifs dans le domaine de la mobilité terrestre dont la mobilité automatisée, pour des métiers de la conception et de maintenance opérationnelle des véhicules.* » Denis REINE, directeur du CMQe Auto'Mobilités

L'Université Grenoble Alpes, organisme académique de formation supérieure et de recherche

« *L'université cherche à appréhender tous les enjeux liés à la mobilité autonome, de son impact sur les processus humains à la recherche de la meilleure efficacité du couple humain-systèmes automatisés* » David DECHENAUD de l'Université Grenoble Alpes

5 Discovery, entreprise spécialisée dans les outils de réalité virtuelle au service de la formation

« *Chez 5Discovery, nous accompagnons les acteurs de la mobilité, de la formation et de l'industrie dans la création de parcours immersifs combinant Réalité Virtuelle, Intelligence Artificielle et pédagogie expérientielle.* » Sofia RUFIN, Présidente de 5Discovery

Le budget

Le projet ArcAM-HvTA est lauréat de l'appel à manifestation d'intérêt Compétences et métiers d'avenir (AMI CMA) de France 2030, et a obtenu dans ce cadre un accord de cofinancement portant sur 1,7 M€.

La Région Auvergne-Rhône-Alpes cofinance également le projet, à hauteur de 82 K€, sur la partie consacrée aux écoles thématiques, portée par l'Université Grenoble Alpes.

Le budget global d'ArcAM-HvTA s'élève à 4,027 M€.

Le lancement avec l'école HUMAIN

Afin de faire connaître le projet ArcAM-HvTA à l'écosystème de la formation et de la mobilité, les membres du consortium organisent un temps de lancement officiel du projet, qui se tiendra le lundi 22 juin au Centre de convention by ArchParc.

Les partenaires ont choisi de coupler ce temps de lancement avec la tenue de l'école thématique H.U.M.A.I.N. Schools @UGA–ArcAM, qui constitue la première action de formation concrète d'ArcAM-HvTA.

HUMAIN pour Humain & Usage de la Mobilité Autonome, Insertion dans la société et Nouveaux métiers. Cette école est organisée du 22 au 26 juin 2026 au sein du French Geneva Campus by ArchParc sous la direction du Dr Aurélie Campagne de l'UGA SHS – Université Grenoble Alpes Sciences Humaines et Sociales et avec le soutien actif de l'ESI Archamps.

Contact presse :
Angélique BÉRARD
a.berard@archparc.fr
06 49 52 34 23